

检验检测机构 资质认定证书附表



210020114465

检验检测机构名称：国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）

批准日期：2021年03月31日

有效期至：2027年03月30日

批准部门：国家认证认可监督管理委员会

国家认证认可监督管理委员会制

注意事项

1. 本附表分两部分，第一部分是经资质认定部门批准的授权签字人及其授权签字范围，第二部分是经资质认定部门批准检验检测的能力范围。
2. 取得资质认定证书的检验检测机构，向社会出具具有证明作用的数据和结果时，必须在本附表所限定的检验检测的能力范围内出具检验检测报告或证书，并在报告或者书中正确使用CMA标志。
3. 本附表无批准部门骑缝章无效。
4. 本附表页码必须连续编号，每页右上方注明：第X页共X页。

一、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）授权签字人及领域表

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第1页共 1页

序号	姓名	职务/职称	批准授权签字领域	备注
1	郑耿峰	技术负责人/高级工程师	环境试验，声学，信息技术设备，机械电气设备，电磁兼容性，运动性能，执行机构，软件产品与信息安产品，通用零部件，整机机器人	
2	曾远跃	质量负责人/高级工程师	环境试验，声学，信息技术设备，机械电气设备，电磁兼容性，运动性能，执行机构，软件产品与信息安产品，通用零部件，整机机器人	

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第1页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
—		环境试验					
1	高低温试验	1.1	高温试验	《电工电子产品基本环境试验 第2部分：试验方法试验 B：高温》 GB/T 2423.2-2008	只测：温度 130 ；试验箱内尺寸 (5000 × 2500 × 4000)mm		2021-03-31
				《Environmental testing. Part 2-2:Tests. Test B:Dry heat Essais d' environnement. Partie 2-2:Essais. Essai B:Chaleurs sèche Edition 5.0》 IEC 60068-2-2:2007	只测：温度 130 ；试验箱内尺寸 (5000 × 2500 × 4000)mm		2021-03-31
				《Environmental testing. Part 2-1:Tests. Test A:Cold Essais d' environnement. Partie 2-1:Essais. Essai A:Froid Edition 6.0》 IEC 60068-2-1:2007	只测：温度 -40 ；试验箱内尺寸 (5000 × 2500 × 4000)mm		2021-03-31
				《电工电子产品基本环境试验 第2部分：试验方法试验 A:低温》 GB/T 2423.1-2008	只测：温度 -40 ；试验箱内尺寸 (5000 × 2500 × 4000)mm		2021-03-31
2	恒温恒湿试验	2.1	湿热试验	《Essais d' environnement ?Partie 2-78: Essais ?Essai Cab: Chaleur humide, essai continu Environmental testing ?Part 2-78: Tests ?Test Cab: Damp heat, steady state Edition 2.0》 IEC60068-2-78:2012	试验箱内尺寸 (4000 × 2500 × 2500) m m		2021-03-31
				《Environmental testing. Part 2-30:Tests. Test Db:Damp heat,cyclic (12 h + 12 h cycle) Essais d'environnement. Partie 2-30:Essais. Essai Db:Essai cyclique de chaleur humide (cycle de 12 h + 12 h) Third Edition》 IEC60068-2-30:2005	试验箱内尺寸 4000 × 2500 × 2500mm ; 不做：试验循环-降温阶段方法1		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第2页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《电工电子产品环境试验 第2部分：试验方法 试验 Db 交变湿热 (12h+12h 循环)》 GB/T 2423.4-2008	试验箱内尺寸 4000×2500×2500mm； 不做：试验循环-降温阶段方法1		2021-03-31
				《环境试验 第2部分：试验方法 试验Cab：恒定湿热试验》 GB/T 2423.3-2016	试验箱内尺寸 (4000×2500×2500) m m		2021-03-31
				《环境试验 第2部分：试验方法 试验Z/AD：温度/湿度组合循环试验》 GB/T 2423.34-2012	只测：温度范围-40 ~130 ；湿度范围65%RH~98%RH;试验箱内尺寸 (4000×2500×2500) m m		2021-03-31
				《Environmental testing. Part 2-38:Tests. Test Z/AD:Composite temperature/humidity cyclic test Essais d' environnement. Partie 2-38:Essais. Essai Z/AD:Essai cyclique composite de température et d' humidité Edition 2.0》 IEC60068-2-38:2009	只测：温度范围-40 ~130 ；湿度范围65%RH~98%RH;试验箱内尺寸 (4000×2500×2500) m m		2021-03-31
3	盐雾试验	3.1	中性盐雾试验	《环境试验 第2部分：试验方法 试验Kb：盐雾，交变(氯化钠溶液)》 GB/T 2423.18-2012	只测：温度范围 35±2 ；PH值：6.5-7.2；内箱尺寸 (1200×1000×500) mm		2021-03-31
				《Basic environmental testing procedures— Part 2: tests -Test Ka: Salt mist, IDT》 IEC 60068-2-11:1981	只测：温度范围 35±2 ；PH值：6.5-7.2；内箱尺寸 (1200×1000×500) mm		2021-03-31
				《Environmental testing- Part 2:Tests-Test Kb:Salt mist,cyclic (sodium chloride solution),IDT》 IEC 60068-2-52-2017	只测：温度范围 35±2 ；PH值：6.5-7.2；内箱尺寸 (1200×1000×500) mm		2021-03-31
				《电工电子产品环境试验 第2部分：试验方法 试验Ka：盐雾》 GB/T 2423.17-2008	只测：温度范围 35±2 ；PH值：6.5-7.2；内箱尺寸 (1200×1000×500) mm		2021-03-31
4	紫外老化试验	4.1	耐候性试验	《纺织品 耐候性试验 紫外光曝晒》 GB/T 31899-2015	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150×300×20) mm×2 (双面)		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第3页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		4.2	紫外加速老化试验	《汽车非金属材料紫外加速老化试验方法》GB/T 31881-2015	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
		4.3	人工气候老化试验	《机械工业产品用塑料、涂料、橡胶材料人工气候老化试验方法 荧光紫外灯》GB/T 14522-2008	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
				《硫化橡胶人工气候老化(荧光紫外灯)试验方法》GB/T 16585-1996	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
		4.4	耐黄变试验	《橡胶变质-热及紫外线使浅颜色表面变色的试验方法》ASTM D1148-2013(2018)	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
				《非金属材料暴露用荧光紫外线灯的操作规程》ASTM G154-2016	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
		4.5	暴露试验	《塑料 实验室光源暴露试验方法 第3部分：荧光紫外灯》ISO 4892-3-2016	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
				《塑料 实验室光源暴露试验方法 第1部分：总则》ISO 4892-1-2016	只测：黑板温度 50 ~70 ；试验箱内尺寸 (1150 × 300 × 20) mm × 2 (双面)		2021-03-31
5	振动试验	5.1	正弦振动	《Environmental testing-Part 2-6: Tests-Test Fc: Vibration(sinusoidal),IDT》IEC60068-2-6:2007	只测：频率(空载)) 20Hz~2000Hz；最大 加速度(空载)) 98m/s ² ；最大推力 55kN；最大载荷 1000kg；最大位移 (p-p) 51mm；样品 尺寸800mm × 800mm及 以下。		2021-03-31
				《环境试验 第2部分：试验方法 试验 Fc：振动(正弦)》GB/T 2423.10-2019	只测：频率(空载)) 20Hz~2000Hz；最大 加速度(空载)) 98m/s ² ；最大推力 55kN；最大载荷 1000kg；最大位移 (p-p) 51mm；样品 尺寸800mm × 800mm及 以下。		2021-03-31
				《包装 运输包装件基本试验 第7部分：正弦定频振动试验方法》GB/T 4857.7-2005	只测：频率(空载)) 20Hz~2000Hz；最大 加速度(空载)) 98m/s ² ；最大推力 55kN；最大载荷 1000kg；最大位移 (p-p) 51mm；样品 尺寸800mm × 800mm及 以下。		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第4页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间		
		序号	名称						
二		5.2	随机振动	《Environmental testing-Part 2-64 : Tests-Test Fh : Vibration,broadband random and guidance,IDT》 IEC60068-2-64:2008	只测：频率（空载）20Hz~2000Hz；最大加速度（空载）98m/s ² ；最大推力55kN；最大载荷1000kg；最大位移（p-p）51mm；样品尺寸800mm×800mm及以下。		2021-03-31		
				《包装运输包装件基本试验第23部分：随机振动试验方法》GB/T 4857.23-2012	只测：频率（空载）20Hz~2000Hz；最大加速度（空载）98m/s ² ；最大推力55kN；最大载荷1000kg；最大位移（p-p）51mm；样品尺寸800mm×800mm及以下。		2021-03-31		
				《环境试验第2部分：试验方法试验Fh：宽度随机振动和导则》GB/T 2423.56-2018	只测：频率（空载）20Hz~2000Hz；最大加速度（空载）98m/s ² ；最大推力55kN；最大载荷1000kg；最大位移（p-p）51mm；样品尺寸800mm×800mm及以下。		2021-03-31		
		5.3	混合振动	《电工电子产品环境试验第2部分：试验方法试验Fi：振动混合模式》GB/T 2423.58-2008	只测：频率（空载）20Hz~2000Hz；最大加速度（空载）98m/s ² ；最大推力55kN；最大载荷1000kg；最大位移（p-p）51mm；样品尺寸800mm×800mm及以下。		2021-03-31		
				《Environmental testing-Part 2-80 : Tests-Test Fi : Vibration-Mixed mode》 IEC60068-2-80:2005	只测：频率（空载）20Hz~2000Hz；最大加速度（空载）98m/s ² ；最大推力55kN；最大载荷1000kg；最大位移（p-p）51mm；样品尺寸800mm×800mm及以下。		2021-03-31		
		声学							
		6	声学试验	6.1	噪声源声功率级测定	《Acoustics - Determination of sound power levels and sound energy levels of noise sources using sound pressure - Precision methods for anechoic rooms and hemi-anechoic rooms》 ISO 3745-2012	只测：频率范围（20~20000）Hz；样品尺寸6.3m×5.7m×3m以下		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第5页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		6.2	噪声源声能量级测定	《声学 声压法测定噪声源声功率级和声能量级 消声室和半消声室精密法》 GB/T 6882-2016	只测：频率范围(20~20000) Hz；样品尺寸6.3m × 5.7m × 3m以下		2021-03-31
				《Acoustics - Determination of sound power levels and sound energy levels of noise sources using sound pressure - Precision methods for anechoic rooms and hemi-anechoic rooms》 ISO 3745-2012	只测：频率范围(20~20000) Hz；样品尺寸6.3m × 5.7m × 3m以下		2021-03-31
				《声学 声压法测定噪声源声功率级和声能量级 消声室和半消声室精密法》 GB/T 6882-2016	只测：频率范围(20~20000) Hz；样品尺寸6.3m × 5.7m × 3m以下		2021-03-31
三	信息技术设备						
7	信息技术设备安全	7.1	总则	《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》1 IEC 60950-1:2005	不测：元器件性能 额定工作电压不超过300V		2021-03-31
				《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》1 GB 4943.1-2011	不测：元器件性能 额定工作电压不超过300V		2021-03-31
		7.2	危险的防护	《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》2 GB 4943.1-2011			2021-03-31
				《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》2 IEC 60950-1:2005			2021-03-31
		7.3	布线、连接和供电	《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》3 GB 4943.1-2011			2021-03-31
				《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》3 IEC 60950-1:2005			2021-03-31
		7.4	结构要求	《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》4 GB 4943.1-2011	不测：阴极射线管的机械强度、高压灯、可燃液体、辐射、防火		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第6页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》4 IEC 60950-1:2005	不测：阴极射线管的机械强度、高压灯、可燃液体、辐射、防火		2021-03-31
		7.5	电气要求和模拟异常条件	《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》5 GB 4943.1-2011			2021-03-31
				《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》5 IEC 60950-1:2005			2021-03-31
		7.6	与通信网络的连接	《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》6 IEC 60950-1:2005			2021-03-31
				《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》6 GB 4943.1-2011			2021-03-31
		7.7	与电缆分配系统的连接	《信息技术设备安全 第1部分：通用要求》7 GB 4943.1-2011			2021-03-31
				《Information technology equipment-Safety-Part 1:General requirements》7 IEC 60950-1:2005			2021-03-31
四	机械电气设备						
		8.1	引入电源线端接法和切断开关	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》5 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》5 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.2	电击防护	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》6 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》6 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第7页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		8.3	电气设备的保护	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》7 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》7 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.4	等电位联结	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》8 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》8 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.5	控制电路和控制功能	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》9 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》9 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.6	操作板和安装在机械上的控制器件	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》10 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》10 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.7	控制设备：位置、安装和电柜	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》11 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》11 IEC 60204-1:2016			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第8页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
8	机械电气设备安全	8.8	导线和电缆	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》12 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》12 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.9	配线技术	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》13 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》13 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.10	电动机及有关设备	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》14 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》14 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.11	插座和照明	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》15 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》15 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.12	标记、警告标志和参照代号	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》16 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》16 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.13	技术文件	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》17 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第9页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》17 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.14	保护联结电路连续性	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》18.2 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》18.2 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.15	电阻试验	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》18.3 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》18.3 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.16	耐压试验	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》18.4 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》18.4 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
		8.17	残余电压的防护	《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》18.5 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
				《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》18.5 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31
		8.18	功能试验	《机械电气安全 机械电气设备 第1部分：通用技术条件》18.6 GB/T 5226.1-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第10页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《Safety of machinery-Electrical equipment of machines-Part 1:General requirements》18.6 IEC 60204-1:2016			2021-03-31
五	电磁兼容性						
				《Information technology equipment – Radio disturbance characteristics – Limits and methods of measurement》CISPR 22 : 2008			2021-03-31
				《信息技术设备的无线电骚扰限值和测量方法》GB 9254-2008			2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 居住、商业和轻工业环境中的发射》GB 17799.3-2012			2021-03-31
				《工业、科学与医疗设备 射频骚扰特性 限值和测量方法》GB 4824-2019	只测30MHz-6GHz		2021-03-31
		9.1	辐射发射	《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-4: Generic standards - Emission standard for industrial environments》IEC 61000-6-4:2018			2021-03-31
				《服务机器人 电磁兼容 通用标准 发射要求和限值》GB/T 37284-2019			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-3: Generic standards - Emission standard for equipment in residential environments》IEC 61000-6-3 : 2011			2021-03-31
				《Industrial, scientific and medical equipment - Radio-frequency disturbance characteristics - Limits and methods of measurement》CISPR 11 : 2016	只测30MHz-6GHz		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第11页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的发射》 GB 17799.4-2012			2021-03-31
		9.2	射频电磁场辐射抗扰度试验	《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments》 IEC 61000-6-2:2016	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《电磁兼容 试验和测量技术 射频电磁场辐射抗扰度试验》 GB/T 17626.3-2016	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《服务机器人电磁兼容 通用标准 抗扰度要求和限值》 GB/T 37283-2019	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 居住、商业和轻工业环境中的抗扰度》 GB/T 17799.1-2017	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的抗扰度试验》 GB/T 17799.2-2003	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-1: Generic standards - Immunity standard for residential, commercial and light-industrial environments》 IEC 61000-6-1:2005	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 4-3: Testing and measurement techniques - Radiated, radio-frequency, electromagnetic field immunity test》 IEC 61000-4-3:2010	测试场强最大：10 v/m		2021-03-31
		9.3	传导骚扰	《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-3: Generic standards - Emission standard for equipment in residential environments》 IEC 61000-6-3: 2011			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第12页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间	
		序号	名称					
9	电磁兼容试验			《Industrial, scientific and medical equipment - Radio-frequency disturbance characteristics - Limits and methods of measurement》 CISPR 11 : 2016			2021-03-31	
				《服务机器人电磁兼容通用标准发射要求和限值》 GB/T 37284-2019				2021-03-31
				《电磁兼容通用标准工业环境中的发射》 GB 17799.4-2012				2021-03-31
				《电磁兼容通用标准居住、商业和轻工业环境中的发射》 GB 17799.3-2012				2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-4: Generic standards - Emission standard for industrial environments》 IEC 61000-6-4:2018				2021-03-31
				《信息技术设备的无线电骚扰限值和测量方法》 GB 9254-2008				2021-03-31
				《工业、科学与医疗设备射频骚扰特性限值和测量方法》 GB 4824-2019				2021-03-31
				《Information technology equipment – Radio disturbance characteristics – Limits and methods of measurement》 CISPR 22 : 2008				2021-03-31
				《服务机器人电磁兼容通用标准抗扰度要求和限值》 GB/T 37283-2019				2021-03-31
				9.4	射频场感应的传导骚扰抗扰度	《电磁兼容试验和测量技术 射频场感应的传导骚扰抗扰度》 GB/T 17626.6-2017		
				《电磁兼容通用标准居住、商业和轻工业环境中的抗扰度》 GB/T 17799.1-2017			2021-03-31	

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第13页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments》 IEC 61000-6-2:2016			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-1: Generic standards - Immunity standard for residential, commercial and light-industrial environments》 IEC 61000-6-1:2005			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 4-6: Testing and measurement techniques - Immunity to conducted disturbances, induced by radio-frequency fields》 IEC 61000-4-6:2013			2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的抗扰度试验》 GB/T 17799.2-2003			2021-03-31
				《电磁兼容 试验和测量技术 静电放电抗扰度试验》 GB/T 17626.2-2018			2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的抗扰度试验》 GB/T 17799.2-2003			2021-03-31
		9.5	静电放电抗扰度	《服务机器人电磁兼容通用标准 抗扰度要求和限值》 GB/T 37283-2019			2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 居住、商业和轻工业环境中的抗扰度》 GB/T 17799.1-2017			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments》 IEC 61000-6-2:2016			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第14页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准（方法）名称及编号（含年号）	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 4-2: Testing and measurement techniques - Electrostatic discharge immunity test》 IEC 61000-4-2:2008			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-1: Generic standards - Immunity standard for residential, commercial and light-industrial environments》 IEC 61000-6-1:2005			2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 4-4: Testing and measurement techniques - Electrical fast transient/burst immunity test》 IEC 61000-4-4:2012	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-1: Generic standards - Immunity standard for residential, commercial and light-industrial environments》 IEC 61000-6-1:2005	只做单相的电源端口		2021-03-31
		9.6	电快速瞬变脉冲群	《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments》 IEC 61000-6-2:2016	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 居住、商业和轻工业环境中的抗扰度》 GB/T 17799.1-2017	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《服务机器人电磁兼容 通用标准 抗扰度要求和限值》 GB/T 37283-2019	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的抗扰度试验》 GB/T 17799.2-2003	只做单相的电源端口		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第15页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		9.7	浪涌(冲击)抗扰度	《电磁兼容 试验和测量技术 电快速瞬变脉冲群抗扰度试验》 GB/T 17626.4-2018	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《电磁兼容 试验和测量技术 浪涌(冲击)抗扰度试验》 GB/T 17626.5-2019	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《电磁兼容 通用标准 工业环境中的抗扰度试验》 GB/T 17799.2-2003	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《服务机器人 电磁兼容 通用标准 抗扰度要求和限值》 GB/T 37283-2019	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments》 IEC 61000-6-2:2016	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 6-1: Generic standards - Immunity standard for residential, commercial and light-industrial environments》 IEC 61000-6-1:2005	只做单相的电源端口		2021-03-31
				《Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 4-5: Testing and measurement techniques - Surge immunity test》 IEC 61000-4-5:2014	只做单相的电源端口		2021-03-31
			《电磁兼容 通用标准 居住、商业和轻工业环境中的抗扰度》 GB/T 17799.1-2017	只做单相的电源端口			2021-03-31
六			运动性能				
		10.1	最高速度	《汽车最高车速试验方法》 5.2, 5.3 GB/T12544-2012			2021-03-31
	《排爆机器人通用技术条件》 5.3, 6.3.1 GA/T 142-1996					2021-03-31	
	《消防机器人 第1部分 通用技术条件》 7.6.3.1,8.6.3.1 XF 892.1-2010					2021-03-31	

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第16页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
10	运动性能			《矿用井下探测机器人》 5.3.6, 6.10.5 DB13T 1483-2011			2021-03-31
		10.2	制动性能MFDD	《机动车运行安全技术条件》 7.10.2.2, 7.10.2.1 GB 7258-2017			2021-03-31
		10.3	直线度	《消防机器人第1部分 通用技术条件》7.6.3.2 XF 892.1-2010			2021-03-31
		10.4	最小转弯半径	《消防机器人第1部分 通用技术条件》7.6.3.3 XF 892.1-2010			2021-03-31
		10.5	场地适应性	《排爆机器人通用技术条件》 5.3, 6.3.2,6.3.3 GA/T 142-1996			2021-03-31
				《矿用井下探测机器人》 5.3.11, 6.10.9 DB13T 1483-2011			2021-03-31
		10.6	越障性能	《排爆机器人通用技术条件》 5.3, 6.3 GA/T 142-1996			2021-03-31
				《矿用井下探测机器人》 5.3.7, 5.3.8, 5.3.9, 5.3.10, 6.10.6, 6.10.7, 6.10.8 DB13T 1483-2011			2021-03-31
			《消防机器人第1部分 通用技术条件》7.6.3.4,7.6.3.5 XF 892.1-2010			2021-03-31	
七	执行机构						
		11.1	手指指力	《服务机器人性能测试方法》5.3.1手指指力 GB/T 38124-2019			2021-03-31
		11.2	载荷测试	《排爆机器人通用技术条件》6.4机械手功能试验 GA/T142-1996			2021-03-31
				《自动导引车通用技术条件》5.4负载装置测试 GB/T 20721-2006			2021-03-31
		11.3	水炮喷射距离	《服务机器人性能测试方法》5.3.2手臂负载能力 GB/T 38124-2019 《消防炮》 6.4.2.1消防水炮和消防泡沫炮射程的测量 GB 19156-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第17页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《消防机器人第1部分：通用技术条件》7.4机载设备要求 XF 892.1-2010			2021-03-31
		11.4	流量测试	《消防炮》6.4.1.1消防水炮和消防泡沫炮流量的测量 GB 19156-2019			2021-03-31
				《消防机器人第1部分：通用技术条件》7.4机载设备要求 XF 892.1-2010			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.2.1, 7.2.2条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.5	位姿准确度和位姿重复性	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.2.1,7.2.2 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.2.3条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.6	多方向位姿准确度变动	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.2.3 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.3.2,7.3.3 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.7	距离准确度和距离重复性	《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.3.2, 7.3.3条 GB/T 12642-2013			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第18页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
11	执行机构	11.8	位置稳定时间	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.4 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.4条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.9	位置超调量	《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.5条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.5 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.10	姿态特性漂移	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.6 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.6条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.11	互换性	《工业机器人性能规范及其试验方法》第7.7条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》7.7 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.12	轨迹准确度和轨迹重复性	《工业机器人性能规范及其试验方法》第8.2, 8.3条 GB/T 12642-2013			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第19页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》 8.2,8.3 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.13	重复定向轨迹准确度	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》 8.4 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第8.4条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.14	拐角偏差	《工业机器人性能规范及其试验方法》第8.5条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》 8.5 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.15	轨迹速度特性	《工业机器人性能规范及其试验方法》第8.6条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
				《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》 8.6 ISO 9283-1998			2021-03-31
		11.16	最小定位时间	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》 9 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第9条 GB/T 12642-2013			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第20页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		11.17	静态柔顺性	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》10 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第10条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
		11.18	摆动偏差	《MANIPULATING INDUSTRIAL ROBOTS - PERFORMANCE CRITERIA AND RELATED TEST METHODS》11 ISO 9283-1998			2021-03-31
				《工业机器人性能规范及其试验方法》第11条 GB/T 12642-2013			2021-03-31
八	软件产品与信息安全产品						
12	软件产品	12.1	产品说明	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价 (SQuaRE) 第51部分 就绪可用软件产品 (RUSP) 的质量要求和测试细则》5.1 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.2	用户文档集	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价 (SQuaRE) 第51部分 就绪可用软件产品 (RUSP) 的质量要求和测试细则》5.2 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.3	功能性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价 (SQuaRE) 第51部分 就绪可用软件产品 (RUSP) 的质量要求和测试细则》5.3.1 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第21页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		12.4	兼容性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.3 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.5	易用性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.4 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.6	可靠性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.5 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.7	信息安全性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.6 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.8	维护性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.7 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31
		12.9	可移植性	《系统与软件工程软件产品质量要求和评价(SQuaRE)第51部分 就绪可用软件产品(RUSP)的质量要求和测试细则》5.3.8 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第22页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间	
		序号	名称					
		12.10	性能效率	《系统与软件工程 软件产品质量要求和评价 (SQuaRE) 第51部分 就绪可用软件产品 (RUSP) 的质量要求和测试细则》 5.3.2 GB/T 25000.51-2016			2021-03-31	
九	通用零部件							
13	电池	13.1	外形尺寸质量测量	《电动汽车用动力电池电性能要求及试验方法》 GB/T 31486-2015/6.2.3	最大尺寸：0m~5m 最大重量：0kg~200kg		2021-03-31	
		13.2	容量测试	《电动汽车用动力电池电性能要求及试验方法》 GB/T 31486-2015/6.2.5	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31	
				《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/4.7.3	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31	
		13.3	充电测试	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/4.5.1	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31	
				《电动汽车用动力电池电性能要求及试验方法》 GB/T 31486-2015/6.2.4	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31	
		13.4	安全要求	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/5.2、5.3				2021-03-31
		13.5	过充电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/6.3	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。			2021-03-31
		13.6	强制放电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/6.4	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。			2021-03-31
		13.7	温度循环	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》 GB/T 31241-2014/7.2、8.2	温度：-40 ~150			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第23页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		13.8	跌落试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/7.5、8.5	高度：400mm~1500mm		2021-03-31
		13.9	过压充电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.2、10.2	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.10	过流充电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.3、10.3	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.11	欠压放电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.4、10.4	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.12	过载试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.5、10.5	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.13	外部短路试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.6、10.6	电流：0A-1000A		2021-03-31
		13.14	反向充电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.7	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.15	静电放电试验	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/9.8	±2kV~±16kV		2021-03-31
		13.16	耐高压	《便携式电子产品用锂离子电池和电池组 安全要求》GB/T 31241-2014/10.7	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.17	充电试验	《锂电池组危险货物危险特性检验安全规范》GB 19521.11-2005/5.3.3.3	电压：0V~5V，电流：0A~800A；电压：0V~60V，电流：0A~200A；电压：30V~250V，电流：0A~50A。		2021-03-31
		13.18	针刺试验	《矿灯用锂离子蓄电池》MT/T 1051-2007/5.6.7	针刺压力：0kN~20kN(2T)；针刺速度：15mm~35mm/s。		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第24页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
14	谐波减速器	14.1	减速比测试	《机器人用谐波齿轮减速器》4.3.1 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.2	钢轮材料测试	《球墨铸铁件》GB/T1348-2019			2021-03-31
				《机器人用谐波齿轮减速器》5.1.1 GB/T 30819-2014			2021-03-31
				《优质碳素结构钢》GB/T 699-2015			2021-03-31
		14.3	柔轮材料测试	《合金结构钢》GB/T 3077-2015			2021-03-31
				《机器人用谐波齿轮减速器》5.1.2 GB/T 30819-2014			2021-03-31
		14.4	谐波发生器测试	《机器人用谐波齿轮减速器》5.1.3 GB/T 30819-2014			2021-03-31
				《优质碳素结构钢》GB/T 699-2015			2021-03-31
		14.5	空载测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.1 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《减(增)速器试验方法》6.1 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.6	负载测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.2 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《减(增)速器试验方法》6.1 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.7	超载测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.3 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《减(增)速器试验方法》6.1 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
14.8	壳体允许最高温测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.4 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31		

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第25页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《减(增)速器试验方法》5 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.9	传动效率测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.5 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.10	启动转矩测试	《机器人用谐波齿轮减速器》6.6 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.11	扭转刚度	《机器人用谐波齿轮减速器》6.7 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.12	传动误差	《机器人用谐波齿轮减速器》6.9 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.13	噪声	《机器人用谐波齿轮减速器》6.10 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《减(增)速器试验方法》5 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.14	设计寿命	《机器人用谐波齿轮减速器》6.12 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		14.15	空程和背隙	《机器人用谐波齿轮减速器》6.8 GB/T 30819-2014	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.1	齿轮同侧齿面偏差测试	《圆柱齿轮精度制 第1部分：轮齿同侧齿面偏差的定义和允许值》7 GB/T 10095.1-2008	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《星轮减速器》5.6.4,5.6.5 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.2	径向综合偏差与径向跳动测试	《星轮减速器》5.6.5 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第26页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
15	行星齿轮减速器			《圆柱齿轮精度制第2部分：径向综合偏差与径向跳动的定义和允许值》附录A，附录B GB/T 10095.2-2008	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.3	齿轮坯、轴中心距和轴线	《圆柱齿轮检验实施规范第3部分：齿轮坯、轴中心距和轴线平行度的检验》4.5 GB/Z 18620.3-2008	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《星轮减速器》5.6.6 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.4	表面结构和齿轮接触斑点的检验	《星轮减速器》5.6.3,5.7.2 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《圆柱齿轮检验实施规范第4部分：表面结构和轮齿接触斑点的检验》9 GB/Z 18620.4-2008	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.5	齿轮传动装置清洁度测试	《星轮减速器》5.7.4 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《齿轮传动装置清洁度》3 JB/T 7929-1999	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		15.6	加载试验	《星轮减速器》6 JB/T 8712-2010	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
				《减(增)速器试验方法》6.1 JB/T 5558-2015	圆柱齿轮可测模数0.5-15mm、螺旋角0-90°、直径 400mm、重量 300kg、转动惯量 10kgm ²		2021-03-31
		16.1	电流过载倍数	《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.27 GB/T 14817—2008	0A-20A		2021-03-31
		16.2	径向间隙	《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.5 GB/T 30549-2014	10mm-40mm		2021-03-31
				《控制电机基本技术要求》5.5 GB/T 7345-2008	10mm-40mm		2021-03-31
《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.5 GB/T 14817—2008	10mm-40mm				2021-03-31		

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第27页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
16	伺服电机	16.3	轴向间隙	《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.6 GB/T 30549-2014	10mm-40mm		2021-03-31
				《控制电机基本技术要求》5.6 GB/T 7345-2008	10mm-40mm		2021-03-31
				《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.6 GB/T 14817—2008	10mm-40mm		2021-03-31
		16.4	转矩波动系数	《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.23 GB/T 30549-2014	0Nm-50Nm		2021-03-31
				《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.26 GB/T 14817—2008	0Nm-50Nm		2021-03-31
		16.5	电枢电感	《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.21 GB/T 14817—2008	1nF-10 μ F,100 μ H-1H		2021-03-31
		16.6	绝缘介电强度	《控制电机基本技术要求》5.17 GB/T 7345-2008	10M ~5G		2021-03-31
				《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.10 GB/T 30549-2014	10M ~5G		2021-03-31
				《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.11 GB/T 14817—2008	10M ~5G		2021-03-31
		16.7	绝缘电阻	《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.12 GB/T 14817—2008	10M ~5G		2021-03-31
				《控制电机基本技术要求》5.18 GB/T 7345-2008	10M ~5G		2021-03-31
				《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.11 GB/T 30549-2014	10M ~5G		2021-03-31
		16.8	正反转速差	《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.16 GB/T 14817—2008	0rpm-9000rpm		2021-03-31
				《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.13 GB/T 30549-2014	0rpm-9000rpm		2021-03-31
		16.9	反电动势常数	《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.18 GB/T 30549-2014	0V-600V		2021-03-31
				《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.18 GB/T 14817—2008	0V-600V		2021-03-31
16.10	温升	《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.29 GB/T 14817—2008	0 -1000		2021-03-31		

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第28页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
				《控制电机基本要求》5.21 GB/T 7345-2008	0 -1000		2021-03-31
				《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.24 GB/T 30549-2014	0 -1000		2021-03-31
		16.11	转子转动惯量	《控制电机基本要求》5.19 GB/T 7345-2008			2021-03-31
		16.12	电气时间常数	《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.22 GB/T 30549-2014			2021-03-31
				《永磁式直流伺服电动机通用技术条件》4.25 GB/T 14817—2008			2021-03-31
		16.13	可靠性	《控制电机基本要求》5.30 GB/T 7345-2008			2021-03-31
				《永磁交流伺服电动机通用技术条件》5.34 GB/T 30549-2014			2021-03-31
十	整机机器人						
		17.1	外观、材质检查	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.2	水压密封试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.2.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.3	水压强度试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.2.2 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.4	液压系统性能试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.2.3 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.5	气动系统性能测试	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.2.4 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.6	内燃机限速试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.3.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.7	噪音试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.3.5 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.8	机载设备性能试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.4 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.9	基本要求试验	《消防机器人第1部分：通用技术条件》8.6.1 XF 892.1-2010			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第29页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
17	消防机器人	17.10	遥控试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.2.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.11	后方控制台试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.2.2 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.12	紧急停止试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.2.3 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.13	直行速度试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.14	直行跑偏量试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.2 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.15	转弯直径试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.3 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.16	爬坡度试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.4 XF 892.1-2010	只做爬坡角度40°以下		2021-03-31
		17.17	越障高度试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.5 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.18	制动试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.3.6 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.19	消防作业试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.4 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.20	自保护性能试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.5 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.21	气体探测	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.6.1 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.22	环境参数探测	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.6.2 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.23	视频信息采集	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.6.3 XF 892.1-2010			2021-03-31
		17.24	音频信息采集	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.6.4 XF 892.1-2010			2021-03-31
17.25	双向通信	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.7.1 XF 892.1-2010			2021-03-31		

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第30页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间	
		序号	名称					
		17.26	冗余通信	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.7.2 XF 892.1-2010			2021-03-31	
		17.27	声光报警性能试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.9 XF 892.1-2010			2021-03-31	
		17.28	持续工作时间试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.11.1 XF 892.1-2010			2021-03-31	
		17.29	抗振试验	《消防机器人 第1部分：通用技术条件》8.6.11.2 XF 892.1-2010			2021-03-31	
18	排爆机器人	18.1	外观检查	《排爆机器人通用技术条件》6.2 GA/T 142-1996			2021-03-31	
		18.2	最高速度	《排爆机器人通用技术条件》6.3.1 GA/T 142-1996			2021-03-31	
		18.3	爬坡能力	《排爆机器人通用技术条件》6.3.2 GA/T 142-1996	只做车体长度900mm以内，爬坡角度40°以内			2021-03-31
		18.4	平地越过障碍	《排爆机器人通用技术条件》6.3.3 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.5	回转性能	《排爆机器人通用技术条件》6.3.4 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.6	机器人手功能试验	《排爆机器人通用技术条件》6.4 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.7	工作频率测试	《排爆机器人通用技术条件》6.5 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.8	持续工作时间测试	《排爆机器人通用技术条件》6.6 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.9	欠压告警试验	《排爆机器人通用技术条件》6.8 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.10	高温试验	《排爆机器人通用技术条件》6.9 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.11	低温试验	《排爆机器人通用技术条件》6.10 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.12	公路运输试验	《排爆机器人通用技术条件》6.11 GA/T 142-1996				2021-03-31
		18.13	安全性试验	《排爆机器人通用技术条件》6.12 GA/T 142-1996				2021-03-31
		19.1	机器人外观结构检查	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.2 DL/T 1610-2016			2021-03-31	
		19.2	高温试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.3.1 DL/T 1610-2016			2021-03-31	

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第31页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
19	变电站巡检机器人	19.3	低温试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.3.2 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.4	湿热试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.3.3 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.5	防碰撞试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.4.1 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.6	自动充电试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.4.2 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.7	双向语音对讲试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.4.3 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.8	辅助照明试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.4.4 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.9	状态指示试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.4.5 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.10	运动性能试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.1 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.11	云台旋转角度试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.2 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.12	自主导航定位试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.3 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.13	通信性能试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.4 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.14	可靠性试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.6 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.15	振动试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.7 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.16	工频磁场抗扰度试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.8.1 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.17	静电放电抗扰度试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.8.2 DL/T 1610-2016			2021-03-31
		19.18	射频电磁场抗扰度试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.8.3 DL/T 1610-2016			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第32页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
20	搬运机器人	20.1	外观和结构检查	《搬运机器人通用技术条件》7.2 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.2	功能检查	《搬运机器人通用技术条件》7.3 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.3	各轴位移量测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.1 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.4	工作空间测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.2 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.5	最大单轴速度测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.3 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.6	最大合成速度测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.4 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.7	循环时间测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.5 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.8	位姿准确度测量	《搬运机器人通用技术条件》7.4.6 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.9	位姿重复性检查	《搬运机器人通用技术条件》7.4.7 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.10	接地电阻测量	《搬运机器人通用技术条件》7.5.1 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.11	绝缘电阻测量	《搬运机器人通用技术条件》7.5.2 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.12	耐电强度试验	《搬运机器人通用技术条件》7.5.3 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.13	连续运行试验	《搬运机器人通用技术条件》7.6 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.14	噪声测试	《搬运机器人通用技术条件》7.7 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.15	电源适应能力试验	《搬运机器人通用技术条件》7.8 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人，只做功率15kW以内		2021-03-31
		20.16	环境气候适应性试验	《搬运机器人通用技术条件》7.10 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.17	耐振动试验	《搬运机器人通用技术条件》7.11 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.18	耐运输性试验	《搬运机器人通用技术条件》7.12 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		20.19	可靠性试验	《搬运机器人通用技术条件》7.13 JB/T 5063-2014	只做电动式机器人		2021-03-31
		21.1	外观和结构	《轻型有缆遥控水下机器人》5.1 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31
		21.2	功能	《轻型有缆遥控水下机器人》5.2 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第33页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间		
		序号	名称						
21	水下机器人	21.3	最大静水速度	《轻型有缆遥控水下机器人》5.3.1 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.4	负载能力	《轻型有缆遥控水下机器人》5.3.3 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.5	通信带宽	《轻型有缆遥控水下机器人》5.3.5 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.6	误码率	《轻型有缆遥控水下机器人》5.3.6 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.7	基本安全	《轻型有缆遥控水下机器人》5.4.1 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.8	接地	《轻型有缆遥控水下机器人》5.4.2 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.9	绝缘电阻	《轻型有缆遥控水下机器人》5.4.2 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.10	环境温度	《轻型有缆遥控水下机器人》5.5.1 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.11	贮存温度	《轻型有缆遥控水下机器人》5.5.2 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.12	静水压力	《轻型有缆遥控水下机器人》5.5.3 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.13	振动	《轻型有缆遥控水下机器人》5.5.4 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.14	盐雾环境	《轻型有缆遥控水下机器人》5.5.5 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
		21.15	电源适应性	《轻型有缆遥控水下机器人》5.7 GB/T 36896.1-2018			2021-03-31		
				22.1	总体要求检验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.1 GB/T 37704-2019			2021-03-31
				22.2	本体检验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.2 GB/T 37704-2019			2021-03-31
22.3	传感器检验			《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.3 GB/T 37704-2019			2021-03-31		
22.4	控制系统检验			《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.4 GB/T 37704-2019			2021-03-31		
22.5	生理参数监测装置检验			《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.5 GB/T 37704-2019			2021-03-31		
22.6	应用软件检验			《运动康复训练机器人通用技术条件》7.1.6 GB/T 37704-2019			2021-03-31		

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第34页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
22	运动康复训练机器人	22.7	康复训练功能试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.2.1 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.8	信息监测功能试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.2.2 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.9	数据分析功能试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.2.3 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.10	安全保护功能试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.2.4 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.11	运动阻力试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.3.1 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.12	运动速度试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.3.2 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.13	驱动力矩试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.3.3 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.14	关节运动角度试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.3.4 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.15	训练时间试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.3.5 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.16	倾翻稳定性试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.4 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.17	主要支承部件静载强度试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.5.1 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.18	把手、抓握杆静载强度试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.5.2 GB/T 37704-2019			2021-03-31
		22.19	防护带静载强度试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.5.3 GB/T 37704-2019			2021-03-31
22.20	工作噪声试验	《运动康复训练机器人通用技术条件》7.7 GB/T 37704-2019			2021-03-31		
		23.1	外观和结构检验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.1 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.2	通行入口	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.1 GB/T 37703-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第35页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
23	地面废墟搜救机器人	23.3	进入距离	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.2 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.4	行走速度	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.3 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.5	越障高度	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.4 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.6	爬坡角度	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.5 GB/T 37703-2019	只做爬坡角度40°以内		2021-03-31
		23.7	爬楼梯能力	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.6 GB/T 37703-2019	只做楼梯高度200mm以下		2021-03-31
		23.8	越沟宽度	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.7 GB/T 37703-2019	只做沟宽800mm以下		2021-03-31
		23.9	转弯半径	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.2.8 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.10	按钮功能检查	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.3.1 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.11	显示检查	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.3.2 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.12	动作检查	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.3.3 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.13	声音检测试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.1 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.14	视觉检测试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.2 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.15	温度测量试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.3 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.16	氧气浓度测量试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.4 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.17	送水功能试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.5 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.18	送气功能试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.4.6 GB/T 37703-2019			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市洛江区万虹路21号

第36页共 36页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
		23.19	通信性能试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.5 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.20	安全保护性能试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.6 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.21	耐温耐湿环境试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.7.1 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.22	耐跌落试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.7.3 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.23	持续工作时间试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.8 GB/T 37703-2019			2021-03-31
		23.24	可靠性试验	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.9 GB/T 37703-2019			2021-03-31

一、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）授权签字人及领域表

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第1页共 1页

序号	姓名	职务/职称	批准授权签字领域	备注
1	郑耿峰	技术负责人/高级工程师	金属材料及制品,整机机器人,环境 试验	
2	曾远跃	质量负责人/高级工程师	金属材料及制品,整机机器人,环境 试验	
3	王健	科室主任/高级工程师	无损检测	

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第1页共 5页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
—	金属材料及制品						
1	金属元素分析	1.1		《碳钢和低合金钢真空光发射光谱分析方法》 ASTM E415-17			2021-03-31
				《用点对面激发技术作不锈钢真空光发射光谱分析的试验方法》 ASTM E1086-14			2021-03-31
				《碳素钢和中低合金钢多元素含量的测定 火花放电原子发射光谱方法(常规法)》； GB/T 4336-2016			2021-03-31
				《钢铁及合金光电发射光谱分析法通则》 GB/T 14203-2016			2021-03-31
				《不锈钢多元素含量的测定 火花放电原子发射光谱法(常规法)》； GB/T 11170-2008			2021-03-31
		1.2		《不锈钢及合金钢分析方法X-射线荧光光谱法》 SN/T 2079-2008			2021-03-31
				《冶金产品分析方法X射线荧光光谱法通则》 GB/T 16597-2019			2021-03-31
				《钢制品化学分析方法、实验操作和术语》 ASTM A751-2014a			2021-03-31
				《金属显微组织检验方法》 GB/T 13298-2015			2021-03-31
				《钢的脱碳层深度测定法》 GB/T 224-2019			2021-03-31
2	金相检验	2.1	金相组织	《钢的显微组织评定方法》 GB/T 13299-1991			2021-03-31
				《标准测试方法估算钢样品脱碳的深度》 ASTM E1077-14			2021-03-31
				《金属材料拉伸试验 第1部分：室温试验方法》 GB/T 228.1-2010	只测300kN以下		2021-03-31
				《焊缝及熔敷金属拉伸试验方法》 GB/T 2652-2008	只测300kN以下		2021-03-31
		3.1	抗拉强度	《金属材料拉伸试验的试验方法》 ASTM E8/E8M-16a 1	只测300kN以下		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第2页共 5页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
3	力学性能	3.2	屈服强度	《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020	只测300kN以下		2021-03-31
				《金属材料拉伸试验的试验方法》 ASTM E8/E8M-16a 1	只测300kN以下		2021-03-31
				《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020	只测300kN以下		2021-03-31
				《焊缝及熔敷金属拉伸试验方法》 GB/T 2652-2008	只测300kN以下		2021-03-31
				《金属材料拉伸试验 第1部分：室温试验方法》 GB/T 228.1-2010	只测300kN以下		2021-03-31
		3.3	断后伸长率	《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020	只测300kN以下		2021-03-31
				《金属材料拉伸试验的试验方法》 ASTM E8/E8M-16a 1	只测300kN以下		2021-03-31
				《焊缝及熔敷金属拉伸试验方法》 GB/T 2652-2008	只测300kN以下		2021-03-31
				《金属材料拉伸试验 第1部分：室温试验方法》 GB/T 228.1-2010	只测300kN以下		2021-03-31
		3.4	弯曲试验	《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020			2021-03-31
				《金属材料塑性的不完全导向弯曲试验的试验方法》 ASTM E290-14			2021-03-31
				《金属材料弯曲试验方法》 GB/T 232-2010			2021-03-31
				《焊缝塑性的导向弯曲试验方法》 ASTM E190-14			2021-03-31
		3.5	冲击吸收功	《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020	只测300J以下KV8、KU8		2021-03-31
				《金属材料 夏比摆锤冲击试验方法》 GB/T 229-2020	只测300J以下KV8、KU8		2021-03-31
《金属材料的开缺口试验冲击试验方法》 ASTM E23-2018	只测300J以下KV8、KU8				2021-03-31		
		4.1	里氏硬度	《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》 ASTM A370-2020			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第3页共 5页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
4	硬度检测			《钢制品里氏硬度标准试验方法》ASTM A956/A956M-2017a			2021-03-31
				《金属里氏硬度试验第1部分 试验方法》；GB/T 17394.1-2014			2021-03-31
		4.2	维氏硬度	《金属材料 维氏硬度试验 第1部分：试验方法》GB/T 4340.1-2009	只测HV0.2、HV0.5、HV1		2021-03-31
				《金属材料维氏硬度和努氏硬度的标准试验方法》ASTM E92-2017	只测HV0.2、HV0.5、HV1		2021-03-31
		4.3	洛氏硬度	《金属材料洛氏硬度试验 第1部分：试验方法(A、B、C、D、E、F、G、H、K、N、T标尺)》GB/T 230.1-2018	只测HRA、HRB、HRC		2021-03-31
				《金属材料的洛氏硬度和洛氏表面硬度试验方法》ASTM E18-20	只测HRA、HRB、HRC		2021-03-31
				《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》ASTM A370-2020	只测HRA、HRB、HRC		2021-03-31
		4.4	布氏硬度	《金属材料布氏硬度试验 第1部分：试验方法》GB/T 231.1-2018	只测HBW10/1000、HBW10/3000		2021-03-31
				《钢制产品力学性能的标准试验方法和定义》ASTM A370-2020	只测HBW10/1000、HBW10/3000		2021-03-31
				《金属材料的布氏硬度试验方法》ASTM E10-18	只测HBW10/1000、HBW10/3000		2021-03-31
二	无损检测						
		5.1	射线检测	《ASME锅炉及压力容器规范国际性规范 第V卷》/第2章 强制性附录I ASME BPVC. - 2019/ Article 2 MANDATORY APPENDIX I	只做工程现场检测		2021-03-31
				《承压设备无损检测 第2部分:射线检测(附2018年第1号修改单)》NB/T 47013.2-2015	只做工程现场检测		2021-03-31
		5.2	超声波检测	《承压设备无损检测 第3部分:超声检测(附2018年第1号修改单)》NB/T 47013.3-2015			2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第4页共 5页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
5	无损检测			《ASME锅炉及压力容器规范国际性规范第V卷》/第4章 ASME BPVC. -2019/ Article 4			2021-03-31
		5.3	磁粉检测	《ASME锅炉及压力容器规范国际性规范第V卷》/第7章 ASME BPVC. -2019/ Article 7	只用磁轭法		2021-03-31
				《承压设备无损检测 第4部分:磁粉检测》 NB/T 47013.4-2015	只用磁轭法		2021-03-31
		5.4	渗透检测	《承压设备无损检测 第5部分:渗透检测》 NB/T 47013.5-2015	只用II-C-d法		2021-03-31
				《ASME锅炉及压力容器规范国际性规范第V卷》/第6章 ASME BPVC. -2019/ Article 6	只用II-C-d法		2021-03-31
		5.5	目视检测	《承压设备无损检测 第7部分:目视检测》 NB/T 47013.7-2012			2021-03-31
		5.6	衍射时差法超声检测(TOFD)	《ASME锅炉及压力容器规范国际性规范第V卷》/第4章 强制性附录III ASME BPVC. -2019/ Article 4 MANDATORY APPENDIX III	只测厚度不大于50mm		2021-03-31
				《承压设备无损检测 第10部分:衍射时差法超声检测》 NB/T 47013.10-2015	只测厚度不大于50mm		2021-03-31
		5.7	超声波测厚	《承压设备无损检测 第3部分:超声检测(附2018年第1号修改单)》 NB/T 47013.3-2015			2021-03-31
				《无损检测 接触式超声波脉冲回波法测厚方法》 GB/T 11344-2008			2021-03-31
5.8	磁性法测厚	《磁性基体上非磁性覆盖层覆盖层厚度测量 磁性法》 GB/T 4956-2003			2021-03-31		
三		整机机器人					
6	消防机器人	6.1	防水性能试验	《消防机器人 第22部分》 8.6.10 XF 892.1-2010	只测：防水等级3-7；试验箱内尺寸(4800×2500×3500)mm		2021-03-31

二、批准国家特种机器人产品质量监督检验中心（福建）检验检测的能力范围

证书编号：210020114465

地址：福建省泉州市泉州台商投资区杏秀路1055号

第5页共 5页

序号	类别(产品/项目/参数)	产品/项目/参数		依据的标准(方法)名称及编号(含年号)	限制范围	说明	生效时间
		序号	名称				
7	变电站巡检机器人	7.1	外壳防护性能试验	《变电站机器人巡检系统通用技术条件》6.5.5 DL/T 1610-2016	只测：防尘等级1-6，试验箱内尺寸(2900×2000×2400)m；只测：防水等级3-7，试验箱内尺寸(4800×2500×3500)m		2021-03-31
8	地面废墟搜救机器人	8.1	防尘防水	《地面废墟搜救机器人通用技术条件》6.7.2 GB/T 37703-2019	只测：防尘等级1-6，试验箱内尺寸(2900×2000×2400)m；只测：防水等级3-7，试验箱内尺寸(4800×2500×3500)m		2021-03-31
四	环境试验						
9	外壳防护等级	9.1	外壳防护等级	《外壳防护等级(IP代码)》GB/T 4208-2017	只测：防尘等级1-6，试验箱内尺寸(2900×2000×2400)m；只测：防水等级3-7，试验箱内尺寸(4800×2500×3500)m		2021-03-31